

Tyyppi	Kone	Revolveri	Pyöriviä	Akselit	Ø / alue	Robotti	Kara+ kiinn.
SH-TekSOR Oy, Tuusulan tehdas:							
Tankosorvi	Doosan TT1500SY	2	Kyllä (x2rev.)	X, Z, C, Y (1. rev), W	10-50	ei	2 x holkki
Tankosorvi	Okuma LT10lrco	2	Kyllä (x2rev.)	X, Z, C, W	8-50	ei	2 x holkki
Tankosorvi	Okuma LT200 MY	2	Kyllä (x2rev.)	X, Z, C, Y (1. rev), W	8-60	ei	2 x holkki
Kappalesorvi	Doosan TT2000SY	2	Kyllä (x2rev.)	X, Z, C, Y (1. rev), W	300	kyllä	2 x 3-leuka
Kappalesorvi	DMGMori NZX2000	2	Kyllä	X, Z, C, Y, W	250/200	kyllä	2 x 3-leuka
Tankosorvi	Takisawa EX-110	1	Ei	X, Z	10-50	ei	Holkki
Kappalesorvi	Takisawa EX-310	1	Kyllä	X, Z, C	300	ei	3-leuka
Työstökeskus	Quaser MV205 CPL		kyllä	X, Y, Z	700 x 1500	ei	
Laippasorvi	Doosan V8300M	1	kyllä	X, Z, C	830	ei	3-leuka
Kappalesorvi	Harrison Alpha 400,	semi-automatic			200	ei	3-leuka
Koordinaatio-mittauskone	Mitutoyo Mistar 555			X, Z, Y	570x500x500	kyllä	
Hänel varastoautomaatteja 4kpl							
NORDS AS, Sauen tehdas:							
Kappalesorvi	Okuma LB-15	1	ei	X, Z	180 robotti	Kyllä	3-leuka
Työstökeskus	Mori Seiki NL2000		kyllä	X, Y, Z	10 => 280	ei	
Työstökeskus	Quaser MV204II		kyllä	X, Y, Z	10 => 280	ei	
Tankosorvi	Traub TNC-42/65	2	kyllä	X, Z, C, W	10 => 63	ei	2 x Holkki
Tankosorvi	Traub TNC 65	2	kyllä	X, Z, C, W	10 => 63	ei	2 x Holkki
Tankosorvi	Traub TNC 42 DGY	2	kyllä	X, Z, C, W	6 => 42	ei	2 x Holkki
Tankosorvi	Traub TNC 30	2	kyllä	X, Z, C, W	6 => 30/28	ei	2 x Holkki
Tankosorvi	Traub TNS-26 D	2	kyllä	X, Z, C, W	6 => 28/26	ei	2 x Holkki
Tankosorvi	Traub TNC-42	2	kyllä	X, Z, C, W	6 => 42	ei	2 x Holkki
Tankosorvi	Traub TNC-42/65	2	kyllä	X, Z, C, W	20 => 63	ei	2 x Holkki
Tankosorvi	Traub TNC-42/65	2	kyllä	X, Z, C, W	20 => 63	ei	2 x Holkki
Tankosorvi	Traub TNC-42/65	2	kyllä	X, Z, C, W	20 => 63	ei	2 x Holkki
Muhviautomaatti, 3kpl Sinico 8, Sinico 14 , AKEA			Lisäksi kummassakin tehtaassa lukuisia manuaali/puoliautomaattisia jälkityöstölaitetta, sekä automaattisahoja. Pesulinjat, merkkkaus mustesuihkulla tai laserilla (myös meisto ja matriisipistin)				
Nippa-automaatti, 2 kpl Sinico 27							